三维正交非结构网格数值模型中物理流场的 定义方法与改进^{*}

刘晓辉¹ 董礼先¹ Ralph T. Cheng²

(1. 卫星海洋环境动力学国家重点实验室 国家海洋局第二海洋研究所 杭州 310012;2. Water Resources Division, USGS, USA, Menlo Park, CA 94025)

提要 使用 Casulli 等(2000)的数值方法建立了基于正交非结构网格的 U 型渠道的三维近岸正压水 动力数值模型,检验了模型使用 ELM(Eulerian-Lagrangian Method)方法处理平流项时,物理流场的 定义对模拟结果的作用。数值试验和结果分析说明,使用 ELM 方法计算平流项所需的物理流场对计 算结果影响明显,而目前常用的两种物理流场定义方法都存在一定不足——水位计算值对流速变化 的反映不灵敏或者会产生小扰动等。针对常用物理流场定义方法的不足之处,作者在 Casulli 方法的 基础上利用对多边形切向流速分量进行平均的方法改进了物理流场定义,抑制了小扰动。 关键词 非结构网格,数值模型, ELM 方法,物理流场

中图分类号 P731.2

按照数值模型所采用的水平离散网格的形式, 常用的海洋有限差分数值模型可以分为正交结构网 格模型、非正交曲线网格模型、非结构网格模型。相 比较而言,非结构网格在处理复杂地形和岸线方面 具有地形逼近精度好、空间离散自由度大、控制方程 不会产生附加项、不会引起较大的离散误差和不稳定 等优点(孙文心等,2004;陈昞睿等,2008; Van de Molen *et al*, 1997; Oran *et al*, 1987; Casulli *et al*, 2000; Zhang *et al*, 2004; Baptista *et al*, 2005)。

Casulli等(2000)提出了一种基于正交非结构网格 的水动力学数值模型,得到广泛应用(Casulli *et al*, 2000; Cheng *et al*, 2001; Zhang *et al*, 2004)。模型使用 正交非结构网格把计算区域在水平上划分成若干没 有重叠的凸多边形。多边形的顶点组成计算区域 的"节点",连接节点的线段组成计算区域的"边"。 所谓正交非结构网格,是指网格中任意两个相邻的 多边形(polygon)中心的连线与它们所夹的边(side)相 交且垂直。模型在离散时,水位定义在多边形中心上, 流速被定义边的中点上。网格划分后,对每个多边形 及每条边进行编号。N_p代表整个网格多边形的总数, 每个多边形有 S_i条边组成, S_i 3, i=1,2, ..., N_p; N_s代表 整个网格的边的总数, λ_i (*j*=1,2, ..., N_s)为第 *j* 条边的长 度, δ_i (*j*=1,2, ..., N_s)为第 *j* 条边相邻两多边形中心的距 离; 第 i 个多边形的边定义为 j(i,l), l=1,2,..., S_i, 则 1 j(i,l) N_s; 第 j 条边相邻的两个多边形定义为 i(j,1), *i*(*j*,2),则1 *i*(*j*,1) N_n、1 *i*(*j*,2) N_n(图 1)。在垂向 上用之坐标离散。在水平方向使用动量方程计算边上 的法向流速,并利用边上的法向流速和连续方程计 算多边形中心的水位。为了计算稳定和控制数值弥散, 模型使用 ELM 方法处理动量方程的平流项(Staniforth et al,1986; Casulli, 1990)。由于 ELM 方法中的 Lagrange 质点轨迹追踪和计算元素插值需要使用物 理流场,而各个边上的法向流速只是一个流速分量, 并不直接构成物理流场。因此在使用 ELM 方法时需 要先定义计算区域的物理流场。Zhang 等(2004)利用 补充计算每条边的切向流速的方法定义计算区域的

^{*} 国家重点基础研究发展(973)计划, 2006CB400602、2007CB816003 号、我国近海海洋综合调查与评价专项, 908-02-01-04 号、海洋公益性行业科研专项经费项目,200705013 号、国家海洋局第二海洋研究所基本科研业务专项资金项目, JG200810 号。刘 晓辉, E-mail: rayliuxh@yahoo.com.cn

收稿日期: 2009-02-14, 收修改稿日期: 2009-12-16





物理流场; Casulli 等(2000)在每个多边形内, 通过几 何合成连接多边形节点的边上的法向流速定义多边 形的物理流场。

本文中作者使用该数值模型在 U 型渠道中建立 了三维水动力模型,以检验以上两种物理流场定义 的方法对模型计算结果的影响。为了使研究问题简单 化,模型是正压的。数值实验结果显示,目前流行的 两种物理流场定义各有优、缺点。使用 Casulli 等(2000) 的物理流场定义的数值实验结构较为合理,但水位 和流速时间过程存在小扰动;而 Zhang 等(2004)的物 理流场定义的计算精度较好;但数值实验结果说明, 在地形复杂时,流场容易失真。为此,作者在 Casulli 等(2000)方法的基础上,提出了一种新的物理流场定 义方法,改进了模拟结果。

1 ELM 方法与物理流场的两种定义方法

ELM 方法在计算动量方程的平流项时,首先使 用 Lagrange 方法和物理流场,确定流体微团在上一 个时刻所处的位置 *K*(*x*,*y*,*z*),然后通过插值求取该点 的流速,从而获得本时刻流体微团的流速(Casulli, 1990)。目前常用的物理流场定义方法有两种:第一 种是先按数值模型的数值方法计算各边上的法向流 速分量,然后通过求解切向动量方程补充计算各边 上的切向流速分量。将这两个分量转换成整体 *x*-*y* 坐 标的流速后,在各节点上将连接节点的各个边的流 速矢量进行平均就得到该节点的物理流速(Zhang *et al*, 2004)。其中,求解切向流速的节点上水位波动值 是通过平均节点周围多边形中心的水位值获取。

第二种物理流场定义方法是逐个定义每一个多 边形内的物理流场。流速定义在多边形顶点,但流速 矢量不是通过补充求解切向动量方程获得,而是在 每一个多边形中,通过连接该顶点的两条边的法向 流速,采用几何投影的方法得到的(Cheng,个人通 讯)。具体方法是,在每个多边形中,假设每个顶点 (以*p* 点为例)的物理流速 *V_p*在相邻的两条边 *j*₁、*j*₂ 法 向上的分量 *V_n*、*V_n*即等于每条边的法向流速,那么 利用每条边的法向流速通过投影就可以反推出顶点 的物理流速 *V_p*(图 2B)。对于矩形结构网格,该投影方 法即等价于传统意义上的矢量合成法则(图 2A),因 此该方法的物理意义是明确的。合成后,多边形每个 顶点上有一个物理流速,此多边形内任意一点的物 理流速通过内插得到。但由于同一个顶点连接多个多 边形,而该方法是在多边形内进行的,因此在多边形 之间会出现物理流速不连续的情况。



图 2 物理流速的合成方法

A. 矩形网格流速合成; B. 非结构网格流速合成

(*V_{n1}、V_{n2}*表示边 *j*₁、*j*₂的法向流速, *V_p*表示节点 *p* 上合成得到的物理流速)

Fig.2 Methods of composing the physical velocity $(V_{n1} \text{ and } V_{n2} \text{ stands for the normal velocity on sides } j_1 \text{ and } j_2, V_p \text{ stands for the composed physical velocity on node } p)$

2 数值实验与结果分析

为了检验两种不同物理流场在 ELM 方法中的使 用效果,作者在两头开口的 U 型理想弯曲渠道中进 行数值实验。在渠道的两端给定恒定的水位差后,在 压强梯度力的作用下会产生稳定的流场;在转弯处 压强梯度力和离心惯性力的共同作用会产生横向的 环流(张耀先等,2003)。主流的转向及横向环流的存 在使得转弯处的平流及对流作用相对较大,这样对 于检验平流项处理的效果有一定的代表意义。渠道总 长 8570 m,宽 120 m,水深统一取为 10 m。计算区域 在水平上采用接近正三角形进行离散,每个三角形 的边长约 20 m。垂向上,两层间距统一取为 1 m。渠 道两头给定 0.1 m 的水位差,即开边界 1 的水位统一 设为 0.1 m, 开边界 2 的水位统一设为 0.0 m(图 3)。 实验中取时间步长Δt =150s; 由于空间尺度较小, 因 此不考虑科氏力的作用, 半隐式算子 θ = 0.6, 能够限 制数值弥散(Casulli *et al*, 1994; Zhang *et al*, 2004); 为 保持模型的稳定性, 水平方向的动量扩散系数 v^h 取 为 0; 由于不同的物理流场插值方法会对流速的大小 产生一定的影响, 为了得到基本相等的流速大小以 便于比较, 第一种插值方法在实验时垂向动量扩散 系数 v^v 取为 5×10⁻⁴ m²/s, 第二种插值方法取为 5×10⁻³ m²/s。在 $z=\eta \psi$, 取 $v^v u_z = v^v v_z = 0$, 即不考虑自由表面 与空气之间的摩擦力。在 z=-h 处, 底边界条件取为 $v^v u_z = \gamma_B u$, $v^v v_z = \gamma_B v$, 底摩擦系数 $\gamma_B = 0.0025$ 。



图 3 计算区域平面网格分布 Fig.3 The horizontal grids in the numerical tests

模型输出统计说明,使用两种不同定义物理流场的方法,在整个U型渠道中,所有计算点上得到的水位绝对均方差为0.3 cm,相对均方差为5.9%;流速绝对均方差为4.4 cm/s,相对均方差为5.1%;流向均方差为1.2°,最大差值为8°。取转弯处的某点A观察其水位和流速的变化情况。A点位于U型渠道转弯弧顶,距离凸岸32 m(位置见图3),该点水位、流速和流向时间变化过程显示,使用第一种物理流场定义方法时,水位、流速和流向过程曲线变化平稳;而使用第二种物理流场定义方法时,水位和流速的扰动幅度一般都分别小于0.05 cm和0.5 cm/s。

第一种方法虽然水位和流速时间过程平滑,但 长时间计算结果显示,在开始计算的前7天中,其水 位和流速仍然缓慢变化,说明模型仍然没有达到最 后的稳定状态(图略)。引起该现象的原因可能主要是 如前所述,多边形的边的切向流速不能直接反馈到 边的两端的水位计算中,造成流场和水位之间的不 协调。在U型渠道的弯道中,水流的惯性离心力将在 弯道中形成横向水面坡度(凹岸水面高,凸岸水面 低)。在惯性离心力和横向水面坡度产生的重力的共



图 4 渠道 A 点的水位、流速和流向变化过程(虚线:方法 1; 实线:方法 2)

Fig.4 Variations of the water surface elevation, current speed and current direction at point *A* in the U-channel (dashed line : the first method; solid line : the second method)

同作用下,弯道横断面上的上层余流指向凹岸(图 5 中的 D 点),并在靠近凹岸一侧下沉;而下部则指向 凸岸(图 5 中的 E 点),并在靠近凸一侧上升,构成弯 道中的横向环流(张耀先等,2003)。使用第二种方法 处理平流项时,得到的D-E断面的横向环流与通常的 认识较为一致(图 5 上图)。但使用第一种方法处理平 流项时,D-E 断面在靠近 D 点时流速较大,而且流向 由表至底全部指向渠道边壁;而靠近E 点处的上层流 量也偏大(图 5 下图)。图 5 最左和最右侧的流速剖面 分别是离渠道边壁(D 点和 E 点)距离小于 10 m 处的 流速。这两处水平流速过大与穿越固体边界流速分量 为零的固边界条件不协调。

使用第二种方法的数值实验说明,在 U 型渠道 转弯处靠近图 5 中的 E 点附近,小扰动明显。小扰动 平均振幅的平面分布说明,小扰动从 U 型渠道的弯 道开始,并向流动的下游传播(没图示)。在忽略数值 模型的平流项后,模型输出的结果是小扰动问题消 失。这说明第二种方法之所以会产生小振幅的抖动, 也是处理平流项时产生的。如上所述,第二种物理流 场方法是逐个三角形定义的。相邻两个多边形之间由 于采用了不同的边上的法向流速进行合成,流速的



图 5 D-E 断面垂向流速分布(下图为采用第一种方法获得的结果,上图为采用 第二种方法获得的结果)

Fig.5 Vertical velocity distributions along Section D-E (The lower panel is the result from the first advection method, and the upper is the result from the second advection method)



图 6 使用第二种方法计算得到的 A 点附近的流速分布 Fig.6 Velocity distributions in the area near point A derived by the second method

连续性在边上无法得到保证。图 6 为按照第二种方法 得到的 A 点附近的物理流场的 *x* 和 *y* 向流速分量以及 流速大小的分布。图中清楚地显示了流速在不同多边 连续性, 第三步是将从每个边两侧三角形中得到的 两个切向分量的平均值作为该边的切向分量, 并将 这个切向分量和法向分量定义为该边中点的物理流

形之间的间断。使用这样的物理流场 和 ELM 方法处理平流项时,得到的 水位和流速都将产生小扰动(图 4)。 这可能是弯道附近流动的空间变化 较大,导致流速在相邻多边形之间 的不连续性增强造成的。

3 改进的物理流场定义

以上数值实验结果说明,正交 非结构网格数值模型在使用第二种 物理流场定义方法时,得到的结果 更为理想些。不足之处是, 由于物理 流场在多边形之间的不连续性、导 致模拟结果出现小扰动。针对这一缺 点,本文中作者提出另外一种离散 计算区域的物理流场的定义方法。具 体方法分3步进行,第一步是使用第 二种方法在每个三角形的顶点求得 流速矢量,并针对连接该顶点的三 角形的两个边,将该物理流速分解 成每个边的法向分量和切向分量。第 二步是在每个三角形中,将每个边 两端顶点的切向和法向分量进行平 均、作为该边的切向分量和法向分 量(实际上,因为该边两端顶点物理 流速计算方法的原因, 该边两端点 处的法向分量是相同的)在整个计算 区域完成此步计算之后,因计算区 域内每个三角形的边同时也是该边 相邻接三角形的一个边,所以任何 连接两个顶点的边都具有两个切向 分量和两个法向分量,分属该边两 边的三角形。根据上述计算不难看出, 从每个边两边的三角形中得到的该 边的法向分量是相同的,就是第一 步开始时该边的法向分量。而从该边 两侧的两个三角形中分别得到的两 个切向分量却可能是不同的。正是这 两个切向分量的不同,造成了该边 上流速的不连续性。为了消除这个不











Fig.8 Vertical velocity distributions before and after improvement along the D-E section (the upper panel is the result after improvement, the lower panel is that before improvement using the second method)

速。为了便于 ELM 方法使用, 将计算区域中每个边 中点的切向和法向流速转换成整体 *x-y* 坐标下的流速 分量,形成整体坐标下的物理流场。 改进后的物理流场由于相邻三

角形公共边上只有一个物理流速, 从而保证了流场在三角形之间的连 续性(图 7)。而改进的物理流场的定 义方法仍保持了第二种方法的基本 思路,最后形成的整体坐标下的物 理流场仍是从各个边的法向流速计 算得到,保持了流场与水位波动场 之间的协调性。此外,物理流速改为 定义在边的中点上,从而使得固体 边界法向流量为零的边界条件在弯 曲边界上也可以严格得到满足。但 物理流速定义在三角形的边界上产 生的不利效果是, 增大了在使用 ELM 方法时的计算量。当流体微团 在上一个时刻所在处的位置 K(x,y,z) 点落在三角形三个边的中点围成的 新的小三角形内部时,使用该小三 角形三个顶点(原三角形三条边的中 点)为型值点可以得到 K 点的内插值; 但如果 K 点落在小三角形外部时, 使用小三角形顶点作为型值点,则 无法得到 K 点的内插值, 必须寻找 K 点周围其他的物理流速定义点作 为辅助型值点,以保证内插 K 点的 流速。为了提高计算效率,采用线性 插值方法进行插值。

图 8 为改进后 U 型渠道 D-E 断 面的横向环流剖面图,可以看到改 进后垂向环流依然存在,与改进前 采用第二种方法的结果相比变化不 大。图 9 为物理流场定义方法改进 前、后 U-型渠道弯道 A 点(位置见图 4)的水位和流速时间过程变化图, 可以看到改进前后抖动的振幅有了 明显的减小。

tt before improve- 物理流场定义方法改进后, U型 渠道中所有水位点的计算值与改进 之前的均方差为 0.043 cm, 流速均方差为 2.7 cm/s, 占流速平均值的 3.1%。也就是说, 改进前、后的水位



图 9 改进前、后渠道 A 点水位、流速和流向时间序列比 较(虚线:改进前;实线:改进后)

Fig.9 Comparisons of the water surface elevation, current speed and direction at point A derived by using the improved method with those by the second method

和流场分布变化不大。但改进后,水位和流速的小扰 动幅度明显减小,约为改进前的 1/10。

改进后的计算效率较改进前有了一定的降低。在 同样的计算条件下(Pentium 4 CPU 3.2 GHz, 1GB内存), 计算 U 型渠道(水平方向有 3013 个节点、5154 个三角形、8166 个边, 垂直方向有 10 层)时, 改进前 计算 10 天需用时 3.74 h 左右, 而改进后用时 5.65 h 左右。

4 结语

非结构网格数值模型具有岸线和地形拟合好、网 格划分自由度大等特点,是目前国内外近岸和河口 数值模型的发展方向。在正交非结构数值模型中使用 ELM 方法虽然具有计算稳定和数值弥散易于控制等 优点,但非结构数值模型一般都只计算离散计算区 域的多边形的边上的法向流速,并不直接构成物理 流场。如何为 ELM 方法在非结构数值模型中定义整 体坐标下的物理流场仍是一个探讨中的问题。目前常 用的物理流场定义方法有两种,第一种是通过求解 多边形边在切向上的动量方程的方法补足流速分量; 第二种是在每个多边形内使用几何合成方法获取节 点上的流速,逐个定义每个多边形的物理流场。通过 在 U-型渠道中进行的一系列数值实验说明这两种物 理流场定义都存在一定的不足之处,其中第二种方 法所获得的结果较为理想。不足之处是该方法由于物 理流场在多边型之间的连续性得不到保障,造成了 计算结果出现小扰动。为此,作者在这种方法的基础 上提出了新的物理流速的定义方法。该方法通过平均 多边形的每个边在其两侧的切向流速值消除了物理 流场在多边形之间的不连续性,抑制了模型计算结 果中的小扰动问题。

参考文献

- 孙文心, 江文胜, 李 磊, 2004. 近海环境流体动力学数值模型. 北京: 科学出版社, 164—210
- 张耀先,丁新求,孙东坡,2003. 弯道水流横向流动与输沙研 究,水利建设与管理,4:76—78
- 陈昞睿,朱建荣,戚定满,2008.采用质点跟踪方法对物质输 运方程平流项数值格式的改进.海洋与湖沼,39(4): 439—445
- Baptista A M, Zhang Y, Chawla A et al, 2005. A cross-scale model for 3D baroclinic circulation in estuary-plume-shelf systems: Application to the Columbia River. Continental Shelf Research, 25(7—8): 935—972
- Casulli V, 1990. Semi-implicit finite difference methods for the two-dimensional shallow water equations. J Comput Phys, 86: 56-74
- Casulli V, Cattani E, 1994. Stability, accuracy and efficiency of a semi-implicit method for 3D shallow water flow. Computers & Mathematics with Applications, 27: 99–112
- Casulli V, Walters R, 2000. An unstructured grid, three-dimensional model based on the shallow water equations. International Journal for Numerical Methods in Fluids, 32: 331-348
- Casulli V, Zanolli P, 2005. High resolution methods for multidimensional advection-diffusion problems in free-surface hydrodynamics, Ocean Modelling, 10: 137–151
- Cheng R T, Casulli V, 2001. Evaluation of the UnTRIM model for 3-D tidal circulation. In: Spaulding M, Blumberg A ed. Proceedings of the 7-th International Conference on Estuarine and Coastal Modeling, St Petersburg, FL, November 2001, 628—642
- Oran E S, Boris J P, 1987. Numerical simulation of reactive flow. Elsevier, New York, 200–221
- Van der Molen J, Stelling G S, 1997. A non-orthogonal finite difference method for shallow water flow. In: J van der Molen ed. Tides in a Salt-Marsh, Febodruk BV, Enschhede, Netherlands, 29—59
- Staniforth A, Temperton C, 1986. Semi-implicit semi-Lagrangian

integration schemes for a barotropic finite element regional model, Month. Weather Rev, 114: 2078–2090

Zhang Y, Baptista A M, Myers E P, 2004. A cross-scale model for

3D baroclinic circulation in estuary-plume-shelf systems: I. Formulation and skill assessment. Continental Shelf Research, 24(18): 2187–2214

THE PHYSICAL CURRENT VELOCITY DEFINITION AND ITS IMPROVEMENT IN THE 3-D ORTHOGONAL UNSTRUCTURED GRID NUMERICAL MODEL

LIU Xiao-Hui¹, DONG Li-Xian¹, Ralph T. Cheng²

(1. State Key Laboratory of Satellite Ocean Environment Dynamics, Second Institute of Oceanography, State Oceanic Administration, Hangzhou, China, 310012; 2. Water Resources Division, USGS, USA, Menlo Park, CA 94025)

Abstract A 3-D coastal barotropic hydrodynamic numerical model in a U-channel covered with an orthogonal unstructured gird was established using the numerical scheme of Casulli (2000). The effects of two current velocity definitions of physical current field for the advection term calculated by the Eulerian-Lagrangian Method (ELM) were examined. The numerical experiments and the results analysis showed that the results were obviously influenced by the definition of the physical current field used by ELM. Some disadvantages exist using the two common methods, such as insensitive feeding back between the velocity and elevation and existence of small oscillation. A new physical current field definition based on Casulli's scheme was proposed to inhibit the small oscillation in the orthogonal unstructured grid numerical model.

Key words Unstructured grid, Numerical model, Eulerian-Lagrangian Method, Physical current field