Zebiak-Cane 模式中条件非线性最优扰动对 ENSO 春季预报 障碍的影响

于 亮^{1,2}

(1. 中国科学院 海洋研究所, 山东 青岛 266071; 2. 中国科学院大学, 北京 100049)

摘要:使用 Zebiak-Cane 模式和条件非线性最优扰动(CNOP)方法,研究初始误差和参数误差共同作用 对ENSO 春季预报障碍现象的影响。选取模式中的 8 个 El Niño 事件,包括 4 次强事件和 4 次弱事件,每 个 El Niño 事件又分别从 8 个不同的起始时间做 1 a 的预报,这样一共 64 个预报实验。对每个实验分 别计算 CNOP 误差(初始误差和参数误差同时存在时的最优误差),通过分析误差增长,发现 CNOP 误差 引起的 1 a 后的预报误差随着初始预报时间的不同有较大差异,并且不同强度的 El Niño 事件也会影响 CNOP 误差的发展,增长位相中强事件的预报误差要比弱事件的预报误差大一些;而衰减位相中恰恰 相反,弱事件的预报误差要比强事件的预报误差要大一些;同时也发现高频 El Niño 事件对误差增长率 的影响较大。本结论有助于提高 Zebiak-Cane 模式预报 ENSO 的技巧。

关键词: Zebiak-Cane 模式; 条件非线性最优扰动; ENSO 春季预报障碍 中图分类号: P732; P456 文献标识码: A 文章编号: 1000-3096(2015)01-0104-06 doi: 10.11759/hykx20130228001

ENSO(El Niño & Southern Oscillation)指的是一种热带太平洋地区海气耦合现象, 1985 年由世界气象组织发起的为期 10 a 的热带海洋-全球大气 (Tropical Ocean Global Atmosphere, TOGA)计划,对 厄尔尼诺的监测和预测起到了巨大的推动作用^[1]。为了模拟和预测ENSO,人们开发了大量的数值模式^[2-5]。然而,很多模式在对 ENSO 作跨春季预报时(北半球),预报技巧明显下降,发生所谓的"春季可预报性障碍 (Spring Predictability Barrier, SPB)"现象^[6-8]。

目前关于 SPB的研究已经有了许多结果。 Webster等^[7]认为季风强度与SPB现象有着紧密的联 系。Torrence等^[8]指出ENSO的季节锁相性是导致SPB 的一个重要原因,因为发生锁相时ENSO的信噪比是 最小的,预报误差容易发展。除此之外,2 a周期的 ENSO事件^[9]以及印度洋和太平洋的共同作用^[10]也对 SPB有一定影响。Samelson等^[11]认为SPB的产生与 ENSO自身的动力特征有关,即使没有季节性外强迫 也可以得到这一结论。利用Zebiak-Cane(ZC)模式和 条件非线性最优扰动(Conditional Nonlinear Optimal Perturbation, CNOP)方法,Mu等^[12]研究了SPB,发现 只考虑初始误差时的CNOP误差(CNOP-I误差)的发 展有明显的季节依赖性,并对预报结果产生最大的 影响,会导致显著的SPB,并指出初始误差的空间结 构也是影响SPB的重要因素。Mu等^[13]利用一个简单 理论ENSO模式,指出CNOP模式参数误差(CNOP-P 误差)对预报误差的影响比CNOP-I误差要小。Yu等^[14] 使用ZC模式和CNOP方法,分别对初始误差和参数 误差进行分析,同样发现CNOP-P不会引起显著的预 报误差和SPB现象。Yu等^[15]对Yu等^[14]的工作进行了 进一步的分析,考虑了ZC模式中同时存在初始误差 和参数误差的情况,同时优化2种误差,分析误差的 最优组合是否可以导致更加显著的SPB现象,发现 此时的预报误差和单独考虑初始误差时的预报误差 对预报结果的影响差别不大,进一步说明了初始误 差比参数误差对SPB的影响更大。

本文在 Yu 等^[15]工作的基础上进行了进一步的 研究, 尝试回答如下的几个问题: (1)SPB 现象是否与 El Niño 事件的强度有关; (2)SPB 现象是在 El Niño 事件增长期更强还是在衰减期更强; (3)预报误差的 增长速率是否与其他因素有关。

收稿日期: 2013-02-28; 修回日期: 2013-04-22

基金项目: 国家自然科学基金项目(41230420); 青岛市基础研究计划项 目(11-1-4-95-jch)

作者简介:于亮(1986-),男,山东荣成人,硕士研究生,主要从事 ENSO 可预报性研究, E-mail: lnsdlszsqxxx@163.com



CNOP 方法简介 1

本文将使用 CNOP 方法^[13, 16]来寻找最优的误差 组合。简单说来, CNOP 方法就是一种优化方法。利 用这种方法可以找到满足某一约束条件的扰动,这 一扰动可以在预报时刻使得目标函数达到最大。下 面对这种方法简单介绍。

设状态向量 U(t) 的发展方程如下:

$$\begin{cases} \frac{\partial \boldsymbol{U}}{\partial t} = F(\boldsymbol{U}, \boldsymbol{P}) \\ \boldsymbol{U}_{|_{t=0}} = \boldsymbol{U}_0 \end{cases}$$
(1)

 $P = (P_1, P_2, \dots, P_m)$ 表示参数向量, $U(t) = (U_1(x, t),$ $U_2(x,t), \dots, U_n(x,t)$) 表示含有 *n* 个向量的矩阵, U_0 是U(t)的初值, $x = (x_1, x_2, \dots, x_k)$ 代表变量的空间场, t 表示时间、F 代表非线性算子。假设发展方程的初 始条件已知而且方程可解、并设其解为

$$\boldsymbol{U}(t) = \boldsymbol{M}_t(\boldsymbol{P})(\boldsymbol{U}_0) \tag{2}$$

其中M为一个数值模式或非线性传播算子. $M_t(\mathbf{P})(\mathbf{U}_0)$ 是以 P 为经验参数,将初值 U_0 "传播"到 时刻 t,此时预报值为 U(t)。当模式初值和参数存在 误差(记为 u_0, p)时,这种误差会影响最终的预报结 果,将此时的预报结果记为 $U(t) + u(u_0, p, t)$,即

$$U(t) + u(u_0, p, t) = M_t(P + p)(U_0 + u_0)$$
 (3)
其中 $u(u_0, p, t)$ 表示误差在 t 时刻的非线性发展,并
且这种误差是由 u_0, p 引起的。现在定义一个非线性

$$J(\boldsymbol{u}_{0\delta}, \boldsymbol{p}_{\sigma}) = \max_{\boldsymbol{u}_0 \in \delta, \ \boldsymbol{p} \in \sigma} J(\boldsymbol{u}_0, \boldsymbol{p})$$
(4)

其中.

优化问题:

 $J(\boldsymbol{u}_0, \boldsymbol{p}) = \|\boldsymbol{u}(\boldsymbol{u}_0, \boldsymbol{p}, t)\|$ (5) || || 是向量的范数, J 也称为目标函数, δ 和 σ 分别

表示误差 u_0, p 的约束条件, $u_{0\delta}, p_{\sigma}$ 即为 CNOP, 也 是最优误差组合(CNOP 误差)。

作为 CNOP 误差的特例,也可以单独考虑初始 误差 u₀、即假设模式是完美的、不存在参数误差、 此时目标函数及其对应的最优化问题为:

$$J_{I}(\boldsymbol{u}_{0}) = \|\boldsymbol{u}(\boldsymbol{u}_{0},t)\| = \|M_{t}(\boldsymbol{P})(\boldsymbol{U}_{0}+\boldsymbol{u}_{0}) - M_{t}(\boldsymbol{P})(\boldsymbol{U}_{0})\|$$
(6)

$$J_{\mathrm{I}}(\boldsymbol{u}_{0\delta}^{\mathrm{I}}) = \max_{\boldsymbol{u}_{0} \in \delta} J_{\mathrm{I}}(\boldsymbol{u}_{0}) \tag{7}$$

此时的 $u_{0\delta}^{I}$ 称为 CNOP-I, 即最优初始误差。

同理、单独考虑参数误差时、目标函数及其优 化问题表示为:

$$J_{\mathbf{P}}(\boldsymbol{p}) = \|\boldsymbol{u}(\boldsymbol{p},t)\| = \|\boldsymbol{M}_{t}(\boldsymbol{P}+\boldsymbol{p})(\boldsymbol{U}_{0}) - \boldsymbol{M}_{t}(\boldsymbol{P})(\boldsymbol{U}_{0})\| \quad (8)$$

$$J_{\rm P}(\boldsymbol{p}_{\sigma}^{\rm P}) = \max_{\boldsymbol{p}\in\sigma} J_{\rm P}(\boldsymbol{p}) \tag{9}$$

这里可以更清楚地看出 $u_{0\delta}$, p_{σ} 并不是 $u_{0\delta}^{I}$ 和 p_{σ}^{P} 的简单线性叠加,所以这种最优的误差组合可能会 产生更强的 SPB 现象。为了计算 CNOP、CNOP-I,本 文将采用 SPG2(Spectral Projected Gradient 2)优化算 法^[17-18],并用伴随模式计算优化算法需要的导数值。

2 ZC 模式和实验设计

ZC 模式^[5]是中等复杂程度的海气耦合模式, 通 过显式描写 Bjerknes-Wyrtki 理论的物理本质、模拟 耦合系统对气候平均态距平的发展。从 20 世纪 80 年代中期开始, Lamont-Doherty Earth Observatory (LDEO)便运用 ZC 模式对热带太平洋海温异常做业 务预报,此模式对人们理解和预报 ENSO 具有历史 性的意义^[19]。

本文的实验设计与 Yu 等^[15]基本一致,介绍如 下。选择模式结果中的 8 次 El Niño 事件作为参考态、 其中 1~4 是 4 次强 El Niño 事件, 5~8 是 4 次弱 El Niño 事件。这里定义的强 El Niño 是指成熟阶段 Niño3 指 数大于 2.5℃的 El Niño 事件, 而弱 El Niño 是指成熟 阶段 Niño3 指数小于 2.0℃的 El Niño 事件。对每一 次 El Niño 事件,从 8 个不同的月份开始做 1 a 的预 报,分别是:7月(-1)、10月(-1)、1月(0)、4月(0)、7 月(0)、10月(0)、1月(1)和4月(1)、其中"(0)"代表 El Niño 达到峰值的年份, "(-1)"和"(1)"分别代表 El Niño 达到峰值年份的前一年和后一年。7月(-1),10月(-1), 1月(0)和 4 月(0)即图 $1^{[19]}$ 中的实心圆表示的月份, 这 4个月份向后一年的预报正好跨越了 El Niño 事件增 长位相的春季, 所以从这 4 个月份开始的预报又称作 跨增长位相的预报;同理,7月(0),10月(0),1月(1)和4 月(1)即图 1 中的三角形对应的月份, 这 4 个月份向后 一年的预报正好跨越了 El Niño 事件衰减位相





的春季, 所以称作跨衰减位相的预报。这样一共 8 个 El Niño 事件, 每个 El Niño 事件对应 8 个不同的起始 预报月份, 一共有 64 个个例。

初始误差的定义为: $u_0 = (w_1 T'_0, w_2 h'_0)$, 其中 T'_0 和 h'_0 分别是叠加在 El Niño 基态上的海表面温度 距平(Sea Surface Temperature Anomaly, SSTA)的初 始误差和斜温层深度距平的初始误差, $w_1 = (2 \ \mathbb{C})^{-1}$, $w_2 = (50 \ \mathrm{m})^{-1}$, 是 SSTA 和斜温层深度距平的无量纲 化系数。 u_0 的约束条件是 $||u_0|| = 1$, 范数 $||u_0||$ 的表达 式为:

$$\|\boldsymbol{u}_0\| = \sqrt{\sum_{i,j} [(w_1 T'_{0i,j})^2 + (w_2 h'_{0i,j})^2]}$$
(10)

其中 *T*_{0*i*,*j*} 和 *h*_{0*i*,*j*} 代表有量纲的 SSTA 和斜温层深度 距平在格点 (*i*, *j*)处的初始误差,格点 (*i*, *j*) 是处于热 带太平洋的网格点,纬向格距 5.625°,经向格距 2°, 水平范围是 129.375°E~84.375°W, 19°S~19°N。 参数一共有 9 个, 即 $P = (P_1, P_2, \dots, P_9)$, 见表 1^[15]。 更详细的信息可以参考 Zebiak 等^[5]和 Yu 等^[14]。参数 误差 $p = (p_1, p_2, \dots, p_9)$ 就是在参数 P 的参考值上叠 加 一 个 扰 动 , p 的 约 束 条 件 是 { $p \mid |p_i| \leq \sigma_i$, $i = 1, 2, \dots, 9$ }, 其中 $\sigma_i = \frac{x_i P_i}{100}$, x_i 的取值见表 1 最右 边一列。参数误差的约束边界取值的基本原则是保 证模式可以模拟出 ENSO 的主要特征, 至少不会使 ENSO 呈现衰减震荡或者气候漂移, 以此为前提参 数误差所允许的最大值即为参数误差的约束边界, 并且每个参数误差边界是每个误差分别确定的。要 特别指出的是, 对于某些参数, 当参数误差增加到 某个值时模式开始出现 ENSO 震荡的衰减或者气候 漂移, 但当误差继续增加时, 衰减或漂移现象反而 消失, 对于这种情况我们仍然将首次出现衰减或漂 移的参数误差值作为误差边界。

表1 模式中9个参数的物理意义、参考值和误差约束边界(参考文献[15])

Tab. 1	The physica	l meanings, re	eference values,	and the bour	ids of the	constraint of	f nine paramet	ters in the Z	C model
--------	-------------	----------------	------------------	--------------	------------	---------------	----------------	---------------	---------

参数	物理意义	参考值	误差边界(%)	
σ	影响风应力的参数	0.0329 kg/m^3	1	
α	控制与 SSTA 有关的大气加热强度	$1.6 \text{ m}^2/(\text{s}^3 \cdot \text{°C})$	0.1	
β	控制与辐合反馈有关的大气加热	$0.75 \ m^2/s^2$	4	
ε	大气阻尼时间	$0.3 d^{-1}$	0.3	
η	影响表面热通量的参数(在大气中是线性递减)	$0.98 \mathrm{d}^{-1}$	0.02	
T_1	当存在正的 h 扰动时,影响表面温度异常的振幅	28.0°C	0.1	
b_1	当存在正的 h 扰动时,影响表面温度异常的非线性特征	$(80 \text{ m})^{-1}$	1	
T_2	当存在负的 h 扰动时,影响表面温度异常的振幅	−40.0°C	3	
b_2	当存在负的 h 扰动时,影响表面温度异常的非线性特征	$(33 \text{ m})^{-1}$	2	

用预报时刻 *t* 无量纲化 SSTA 的误差的范数的平 方作为目标函数,即:

$$J(\boldsymbol{u}_{0}, \boldsymbol{p}) = \sum_{i,j} [w_{1} T'_{i,j}(\boldsymbol{u}_{0}, \boldsymbol{p}, t)]^{2}$$
(11)

其中 $T'_{i,j}(u_0, p, t)$ 表示预报时刻 t 的 SSTA 的预报值减 去基态值, w_1 仍然是无量纲化系数, 因此本文中计 算的预报误差是一个无量纲数, 格点 (i, j) 的范围和 初始误差格点的范围是一致的。接下来是寻找可以 使目标函数达到最大的 u_0, p , 即解公式(4)提出的 最优化问题, 得到 CNOP 误差。为了便于比较, 我们 也计算了 CNOP-I 误差。将 CNOP 误差和 CNOP-I 误差叠加到模式中, 考察误差的增长情况, 其结果 将在下节中进行分析。

3 实验结果

图 2 表示不同起始预报时刻 CNOP 误差导致 1 a

后的预报误差的大小,其中实线表示所有个例平均 的结果,可以看出 CNOP 误差所导致的预报误差随 着起始预报时间的不同而不同,总的来看,跨增长 位相的预报误差要大于跨衰减位相的预报误差,而 增长位相中 10 月(-1)起始的预报误差最大,而衰减 位相中的 10 月(-1)起始的预报误差最大,而衰减 位相中的 10 月(1)并没有比衰减位相中的其他起始 时刻的预报误差有明显的增大。此外,增长位相和衰 减位相的相同点是最后一个起始预报时刻(即 4 月(0) 和 4 月(1))的预报误差都是最小的,说明了此时的起 始预报时刻已经进入春季,SPB 对预报技巧的影响减 弱,所以预报误差要小一些。图 2 中的虚线表示强 El Niño 事件平均的结果,点线表示弱 El Niño 平均 的结果。通过强弱事件的对比可以看出,El Niño 事件 强度对预报误差有一定影响,但影响并不是很大。增 长位相中强事件的预报误差要比弱事件的预报误差



大一些; 而衰减位相中恰恰相反。这是因为误差的发展机制和 El Niño 事件本身的发展机制是相同的^[11,20], 所以增长位相中强事件的背景态更容易促使误差发展; 而衰减位相中,不论是强事件还是弱事件, CNOP 误差倾向于产生正的 Ninõ3 指数的预报误差 (表 2),在这种情况下,弱事件的基态的海温要低于 强事件,因此有更多的空间让误差发展,而强事件 由于本身海温就已经很高了,所以很难产生更高的 预报误差。

表 2 衰减位相 8 个例的 Ninõ3 指数的预报误差

Tab.2 The Ninõ3 index errors of the decaying-phase predictions

个侧这号	预报误差						
C 11/1/1	7月(0)	10月(0)	1月(1)	4月(1)			
1	-1.75	-0.89	1.91	1.42			
2	-2.32	2.51	1.29	0.74			
3	-2.40	2.47	2.18	0.76			
4	-2.44	2.15	1.65	0.70			
5	2.44	2.84	2.38	1.74			
6	2.41	2.58	2.50	1.93			
7	2.30	2.95	2.89	2.10			
8	2.64	2.27	1.96	1.13			

图 3 中的曲线与图 2 是一致的,只是换成了 CNOP-I 误差 1 a 之后预报误差的结果。可以得到与 图 2 同样的结论,在此不再详细分析。但是通过图 2 和图 3 的对比可以看出无论是预报误差随着起始预 报时刻的变化,还是预报误差的大小,CNOP 误差与 CNOP-I 误差极其相似,说明参数误差对预报误差的 作用并不大,它并不能有效地促进初始误差的发展, 这与以前的研究结论一致。





Fig.2 The prediction errors led by the CNOP errors from different initial months



图 3 不同起始预报时刻 CNOP-I 误差导致的预报误差

Fig.3 The prediction errors led by the CNOP-I errors from different initial months

Yu 等^[15]的研究表明、即使同时优化初始误差和 参数误差、此时的误差增长率仍然没有显著提高。 Clarke 等^[9]和 Yu^[10]指出 2 a 周期的 ENSO 事件是导 致 ENSO 春季可持续性障碍的重要原因。那么、2 a 周期的 ENSO 事件是否会导致 CNOP 误差更快的季 节性增长呢?为了解答上述问题、本文重新选择了 不同的 El Niño 事件。选取的方法是通过小波分析、 分辨出某些 El Niño 事件发生的周期要短一些、大约 为2a、将2a周期比较显著的3次ElNiño事件作为 新的个例重新优化计算 CNOP 误差及其误差发展的 季节增长率,这3个个例误差季节增长率的平均结 果作为2 a 周期的 El Niño 事件(或称为高频 El Niño 事件)CNOP 误差的平均误差季节增长率。作为对比, 同样也选了强事件和弱事件、以考察 CNOP 误差的 发展是否与 El Niño 事件强度有关。Yu 等^[15]的研究 表明从 10 月(-1)开始优化有最显著的春季预报障碍 现象,所以下面重点关注以 10 月(-1)作为起始预报 时间的 CNOP 误差的发展情况。

图 4 是计算结果,其中白色表示强 El Niño 事件 CNOP 误差的平均误差季节增长率;灰色表示弱 El Niño 事件 CNOP 误差的平均误差季节增长率;黑色 表示高频 El Niño 事件 CNOP 误差的平均误差季节增 长率,需要强调的是图 4 中的误差季节增长率是指 每个月误差增长率的季节平均。可以看出,高频 El Niño 事件 CNOP 误差的误差季节增长率在春季(4~6 月)时是最大的,表现出了较强的春季预报障碍现 象。同时也可以发现,强事件比弱事件的结果要弱些, 而高频 El Niño 事件本身强度也较强,反而增长比弱

研究论文・』 → ARTICLE

事件快,也就是误差的增长速率与 El Niño 事件本身的强度关系不是很密切,而与频率有关。同样,对于 CNOP-I 误差的季节增长率,本文也发现了相同的结 论,在此不再详细讨论。



图 4 起始预报时间是 10 月(-1)时, 不同 El Niño 事件 CNOP 误差的误差季节增长率

Fig. 4 The seasonal error growths of the CNOP errors of the strong El Niño events, weak events, and high-frequency events beginning from Oct(-1)

4 结论

本文利用 ZC 模式和 CNOP 方法、研究了初始误 差和参数误差对 ENSO 事件春季可预报性障碍的影 响。选取了模式中的 8 个 El Niño 事件,包括 4 次强 事件和 4 次弱事件, 每个 El Niño 事件又分别从 8 个 不同的起始时间做 1 a 的预报, 分别是: 7 月(-1), 10 月(-1), 1月(0), 4月(0), 7月(0), 10月(0), 1月(1)和4 月(1), 其中"(0)"代表 El Niño 达到峰值的年份, "(-1)"和"(1)"分别代表 El Niño 达到峰值年份的前一 年和后一年,这样一共 64 个预报实验。对每个实验 分别计算 CNOP 误差和 CNOP-I 误差,通过分析误差 增长、发现 CNOP 误差引起的预报误差随着初始预 报时间的不同有较大差异, 跨增长位相的预报误差 要大于跨衰减位相的预报误差,并且不同强度的 El Niño 事件也会影响 CNOP 误差的发展, 增长位相中 强事件的预报误差要比弱事件的预报误差大一些、 而衰减位相中弱事件的预报误差要比强事件的预报 误差要大一些。虽然 CNOP 误差可以引起比 CNOP-I 更大的预报误差、但并没有比 CNOP-I 有显著的增 大,同时也发现高频 El Niño 事件对误差增长率的 影响较大。

余堰山^[19]的研究中以 8 个 El Niño 事件为一组, 计算了多组,发现结论类似,所以本文就只计算了 8 个 El Niño 事件,我们认为这样数量的个例一方面 足以说明问题,另一方面又减少了计算资源的浪费。 本文也存在着一定的不足之处,比如没有考虑模式 参数误差随时间和空间的变化;没有考虑其他变量 的初始误差;没有考虑其他模式误差对预报结果的 影响,像物理参数化过程、大气噪音、或者一些高频 变化过程,这些在 ZC 模式中都被忽略掉了,所以这 些误差需要用其他模式做进一步的研究。

致谢:本研究得到国家自然科学基金项目(41230420)和青 岛市基础研究计划项目(11-1-4-95-jch)的资金支持,谨致 谢忱!感谢导师穆穆老师对本文的初稿提出的修改意见, 也十分感谢实验室其他同学的帮助。

参考文献:

- Wang C Z, Picaut J. Understanding ENSO physics-A review[J]. Earth's Climate: The Ocean-Atmosphere Interaction, 2004, 147: 21-48.
- [2] Jin F F. An equatorial ocean recharge paradigm for ENSO, 1. Conceptual model[J]. Journal of the Atmospheric Sciences, 1997, 54: 811-829.
- [3] Jin F F. An equatorial ocean recharge paradigm for ENSO, 2. A stripped-down coupled model[J]. Journal of the Atmospheric Sciences, 1997, 54: 830-847.
- [4] Wang B, Fang Z. Chaotic oscillations of tropical climate: A dynamic system theory for ENSO[J]. Journal of the Atmospheric Sciences, 1996, 53: 2786-2802.
- [5] Zebiak S E, Cane M A. A Model El-Niño Southern Oscillation[J]. Monthly Weather Review, 1987, 115: 2262-2278.
- [6] Yu J Y, Kao H Y. Decadal changes of ENSO persistence barrier in SST and ocean heat content indices: 1958-2001[J]. Journal of Geophysical Research-Atmospheres, 2007, 112: D13106.
- [7] Webster P J, Yang S. Monsoon and Enso-Selectively Interactive Systems[J]. Quarterly Journal of the Royal Meteorological Society, 1992, 118: 877-926.
- [8] Torrence C, Webster P J. The annual cycle of persistence in the El Niño Southern Oscillation[J]. Quarterly Journal of the Royal Meteorological Society, 1998, 124: 1985-2004.



- [9] Clarke A J, Van Gorder S. The connection between the boreal spring Southern Oscillation persistence barrier and biennial variability[J]. Journal of Climate, 1999, 12: 610-620.
- [10] Yu J Y. Enhancement of ENSO's persistence barrier by biennial variability in a coupled atmosphere-ocean general circulation model[J]. Geophysical Research Letters, 2005, 32: L13707.
- [11] Samelson R M, Tziperman E. Instability of the chaotic ENSO: The growth-phase predictability barrier[J]. Journal of the Atmospheric Sciences, 2001, 58: 3613-3625.
- [12] Mu M, Xu H, Duan W. A kind of initial errors related to "spring predictability barrier" for El Niño events in Zebiak-Cane model[J]. Geophysical Research Letters, 2007, 34: L03709.
- [13] Mu M, Duan W, Wang Q, et al. An extension of conditional nonlinear optimal perturbation approach and its applications[J]. Nonlinear Processes in Geophysics, 2010, 17: 211-220.
- [14] Yu Y S, Mu M, Duan W S. Does Model Parameter Error Cause a Significant "Spring Predictability Barrier" for

El Niño Events in the Zebiak-Cane Model?[J]. Journal of Climate, 2012, 25: 1263-1277.

- [15] Yu L, Mu M, Yu Y S. Role of Parameter Errors in the spring predictability barrier of the Zebiak-Cane Model [J]. Advances in Atmospheric Sciences, 2014, 31: 647-656.
- [16] Mu M, Duan W S. A new approach to studying ENSO predictability: Conditional nonlinear optimal perturbation[J]. Chinese Science Bulletin, 2003, 48: 1045-1047.
- [17] Birgin E G, Martinez J M, Raydan M. Nonmonotone spectral projected gradient methods on convex sets[J]. Siam Journal on Optimization, 2000, 10: 1196-1211.
- [18] Birgin E G, Martinez J M, Raydan M. Algorithm 813: SPG -Software for convex-constrained optimization[J]. ACM Transactions on Mathematical Software, 2001, 27: 340-349.
- [19] 余堰山. ENSO 事件春季可预报性障碍问题研究[D].北京:中国科学院大气物理研究所, 2009.
- [20] Yu Y S, Duan W S, Xu H, et al. Dynamics of nonlinear error growth and season-dependent predictability of El Niño events in the Zebiak-Cane model[J]. Quarterly Journal of the Royal Meteorological Society, 2009, 135: 2146-2160.

The impact of conditional nonlinear optimal perturbation on the ENSO spring predictability barrier in the Zebiak-Cane model

YU Liang^{1, 2}

(1. Institute of Oceanology, Chinese Academy of Sciences, Qingdao 266071, China; 2. University of Chinese Academy of Sciences, Beijing 100049, China)

Received: Feb., 28, 2013 **Key words:** the Zebiak-Cane model; conditional nonlinear optimal perturbation; ENSO spring predictability barrier

Abstract: In this paper, the impact of both the initial and parameter errors on the spring predictability barrier (SPB) of the Zebiak-Cane (ZC) model was investigated. We chose eight El Niño events in the ZC model, including four strong events and four weak ones, each with eight initial months for a total of 64 cases. Using the conditional nonlinear optimal perturbation (CNOP) approach, we calculated the CNOP errors (optimal errors when both initial and parameter errors were considered) for each event. By analyzing the error growth, we found that both the initial month and the intensity of the El Niño events can affect the one-year prediction errors of the CNOP errors. During the growing phase, the prediction errors of the strong events are larger than those of the weak events, while for the decaying phase, the weak events have larger prediction errors. In addition, the high-frequency events have a more noticeable impact on the seasonal error growth. This conclusion may help us improve the ENSO prediction using the ZC model.